

## שאלות תאורטיות, פתרונות.

1. יהיו שתי פונקציות  $y_1(x)$ ,  $y_2(x)$  פתרונות של המשוואה

$$y'' + x^3 y' + \sin(x)y = 0$$

המקיימות גם את התנאי הבא  $y_1(3) = y_2(3) = 0$

הוכח ש  $y_1(x)$ ,  $y_2(x)$  תלויות לינאריות

• פתרון:  $W(y_1(3), y_2(3)) =$  ונשים לב שבנקודה  $x = 3$  מתקיים  $W = \begin{vmatrix} y_1(3) & y_2(3) \\ y_1'(3) & y_2'(3) \end{vmatrix} = 0$  ולמשוואות דיפרנציאליות עם מקדמים משתנים מספיק שבנקודה אחת  $W$  הוא 0 כדי להסיק ש  $y_1(x), y_2(x)$  תלויים

2. נתון שהפונקציה  $y(x) = x^2$  היא פיתרון של המשוואה ההומוגנית

$$0 < x \quad x^2 y'' - 3xy' + 4y = 0$$

• פתרון:  $0 < x$  ולכן ניתן לכתוב  $y'' - \frac{3}{x}y' + \frac{4}{x^2}y = 0$ , וכעת נמצא

•  $y_2 = x^2 \int \frac{e^{\int \frac{3}{x} dx}}{x^4} dx = x^2 \ln(x)$  ולכן הפיתרון הכללי הינו  $y = c_1 x^2 + c_2 x^2 \ln(x)$

3. נתון  $y = cx^3 + \frac{1}{x}$  פתרון של המשוואה  $y'' + p(x)y' + \frac{12}{x^2}y = f(x)$  מצא את  $p(x)$ , ואת הפתרון הכללי של המשוואה

• פתרון: נקח  $y_1 = x^3 - \frac{1}{x}$  ו  $y_2 = 2x^3 - \frac{1}{x}$  פתרונות של המשוואה אז  $y = x^3$  הוא פתרון של המשוואה  $y'' + p(x)y' + \frac{12}{x^2}y = 0$ , נציב ונמצא את  $p(x)$ .  $p(x) = -\frac{6}{x} \leftarrow p(x)3x^2 = -18x \leftarrow 6x + p(x)3x^2 + \frac{12}{x^2}x^3 = 0$ . כעת נשים לב ש  $y = \frac{1}{x}$  הוא פתרון של המשוואה  $y'' - \frac{6}{x}y' + \frac{12}{x^2}y = f(x)$ , נציב ונמצא את  $f(x)$ , ולכן  $f(x) = \frac{20}{x^3} \leftarrow \frac{2}{x^3} - \frac{6}{x} \frac{-1}{x^2} + \frac{12}{x^2} \frac{1}{x} = f(x)$ . כעת נמצא את הפיתרון השני של המשוואה  $y'' - \frac{6}{x}y' + \frac{12}{x^2}y = 0$ ,  $y_2 = y_1 \int \frac{e^{-\int \frac{-6}{x} dx}}{(y_1)^2} dx$ , ולכן הפיתרון הכללי הינו  $y = c_1 x^3 + c_2 x^4 + \frac{1}{x}$

4. נתונה משוואה דיפרנציאלית (1)  $y'' + py' + qy = g(x)$  כאשר פונקציה  $g(x)$  רציפה ב  $R$ ,  $p > 0$ ,  $q > 0$  קבועים,  $u(x)$ ,  $v(x)$  פתרונות של (1) ב  $R$  צריך להוכיח

$$\lim_{x \rightarrow \infty} (u(x) - v(x)) = 0$$

• פתרון: מכיון ש  $u(x)$ ,  $v(x)$  פתרונות של (1) אז  $h(x) = u(x) - v(x)$  הינו פיתרון של המשוואה ההומוגנית  $y'' + py' + qy = 0$ , נחשב פיתרון של המשוואה  $\lambda^2 + p\lambda + q = 0$ ,  $\lambda_{1,2} = \frac{-p \pm \sqrt{p^2 - 4q}}{2}$  נחלק לשלושה מצבים

(א)  $p^2 - 4q > 0$  ולכן  $\lambda_{1,2} < 0$ , ולכן הפיתרון הכללי הינו  $y = c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 e^{\lambda_2 x}$  ולכן ברור ש  $\lim_{x \rightarrow \infty} y = 0$  ולכן  $\lim_{x \rightarrow \infty} (u(x) - v(x)) = 0$

(ב)  $p^2 - 4q = 0$  ולכן  $\lambda_1 = \lambda_2 < 0$  ולכן הפיתרון הכללי הינו  $y = c_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 x e^{\lambda_1 x}$  ולכן ברור ש  $\lim_{x \rightarrow \infty} y = 0$  ולכן  $\lim_{x \rightarrow \infty} (u(x) - v(x)) = 0$

(ג)  $p^2 - 4q < 0$  ולכן  $\lambda_{1,2}$  מרוכבים ולכן הפיתרון הכללי הינו  $y = e^{-\frac{p}{2}x} (c_1 \cos(x \frac{\sqrt{4q-p^2}}{2}) + c_2 \sin(x \frac{\sqrt{4q-p^2}}{2}))$  (משהו שואף ל 0 כפול משהו חסום) ולכן  $\lim_{x \rightarrow \infty} y = 0$  ולכן  $\lim_{x \rightarrow \infty} (u(x) - v(x)) = 0$

5. נתונה משוואה  $y'' + 2\frac{y'}{x} + e^x y = 0$

(א) ידוע שהפונקציות  $y_1, y_2$  הן פתרונות למשוואה הנ"ל כך ש  $W_{y_1 y_2}(1) = 2$  לחשב את  $W_{y_1 y_2}(5)$  בלי לפתור את המשוואה

• פתרון: נשים לב ש  $W_{y_1 y_2}(x) = ce^{-\int p(x)} = ce^{-\int \frac{2}{x}} = \frac{c}{x^2}$  ומכיון ש  $W_{y_1 y_2}(1) = 2$  אז  $c = 2$  נקבל  $W_{y_1 y_2}(5) = \frac{2}{5^2} = \frac{2}{25}$  ולכן  $c = 2$

(ב) האם הפונקציות  $y_1 = x, y_2 = x^2$  יכולות להיות פיתרון למשוואה  $y'' + q(x)y = 0$  כאשר ידוע ש  $q(x)$  רציפה בכל  $R$

• פתרון: מכיון ש  $W_{y_1, y_2}(x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x & x^2 \\ 1 & 2x \end{vmatrix} = x^2$  ולכן בנקודה 0 נקבל  $W_{y_1 y_2}(0) = 0$  ולכן הוורונסקיאן צריך להיות 0 בכל נקודה וזו סתירה לכך ש  $y_1, y_2$  יכולים להיות פתרונות

6. צ"ל הפונקציות  $y_2 = x^3 + x^2$ ,  $y_1 = x^3 - x^2$  לא יכולות להיות הפתרונות של המשוואה  $y'' + p(x)y' + q(x)y = 0$  בקטע  $[-1, 1]$  כאשר ידוע ש  $p(x)$  ו  $q(x)$  רציפות בקטע  $[-1, 1]$

• פתרון: מכיון ש  $W_{y_1, y_2}(x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x^3 - x^2 & x^3 + x^2 \\ 3x^2 - 2x & 3x^2 + 2x \end{vmatrix} = -2x^4$  ולכן  $W_{y_1, y_2}(0) = -2(0)^4 = 0$  אך הפונקציות לא תלויות ליניארית בקטע ולכן זו סתירה לכך ש  $y_2, y_1$  פתרונות של המשוואה

7. נניח שקיימים  $y_2(x), y_1(x)$  פתרונות בלתי תלויים לינארית של המשוואה

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = 0$$

כאשר  $p(x)$  ו  $q(x)$  פונקציות רציפות ב  $\mathbb{R}$  נניח ש  $y_1(a) = y_1(b) = 0$  ו  $a < b$  צ"ל שקיים  $c$ , כך ש  $a < c < b$  ו  $y_2(c) = 0$  (רמז להשתמש במשפט רול כדי להוכיח את הטענה בדרך השליחה)

• פתרון: נניח בשליחה שלא קיים  $a \leq c \leq b$  כך ש  $y_2(c) = 0$ , ולכן נוכל להגדיר  $g(x) = \frac{y_1(x)}{y_2(x)}$  רציפה וגזירה בקטע  $[a, b]$ , ומכיון ש  $g(a) = g(b) = 0$  נוכל להפעיל את משפט רול ולקבל שקיים  $a < c < b$  כך ש  $g'(c) = 0$  ולכן  $y_1'(c)y_2(c) - y_1(c)y_2'(c) = 0$  ומכאן  $W_{y_1, y_2}(c) = 0$  אך זו סתירה לכך ש  $y_2(x), y_1(x)$  פתרונות בלתי תלויים לינארית של המשוואה, כעת נניח ש  $y_2(a) = 0$  אך שוב נקבל  $W_{y_1, y_2}(a) = 0$ , ובצורה דומה ל  $b$  ולכן קיים  $a < c < b$  כך ש  $y_2(c) = 0$ .

8. נתון ששלוש הפונקציות  $y_1 = x + 2$ ,  $y_2 = x^2 - 1$ ,  $y_3 = x^2 + x$  הן פתרונות של המשוואה הליניארית הלא הומוגנית מסדר שני, מצא את הפתרון הכללי של המשוואה

• פתרון: נשים לב ש  $g_1(x) = y_3 - y_2 = x + 1$  הינו פיתרון של המשוואה ההומוגנית, וגם  $g_2(x) = y_3 - y_1 = x^2 - 2$  הינו פיתרון של המשוואה ההומוגנית, ובנוסף, הם אינם תלויים לינארית ולכן הם פורשים את מרחב הפתרונות של המשוואה ההומוגנית ולכן  $y = c_1g_1(x) + c_2g_2(x) + y_1$  הינו הפתרון הכללי של המשוואה הלא הומוגנית.

9. נתון כי  $u(x)$  ו- $v(x)$  פתרונות של המשוואה  $u'' + p(x)u = 0$  ו- $v'' + q(x)v = 0$  בהתאמה המקיימות את התנאים  $u(a) = v(a) = 0$  (כאשר  $q(x)$  ו- $p(x)$  רציפות בקטע  $[a, b]$ ) הוכח שוורונסקיאן של הפתרונות הנ"ל שווה ל

$$W_{u,v}(x) = \int_a^x [p(t) - q(t)] * u(t)v(t)dt$$

• פתרון:  $\int_a^x [p(t) - q(t)] * u(t)v(t)dt = \int_a^x p(t) * u(t)v(t)dt - \int_a^x q(t) * u(t)v(t)dt$   
 $\int_a^x [p(t) - q(t)] * u'' = -p(x)u$  וגם  $v'' = -q(x)v$  ובנוסף  $u(t)v(t)dt$   
 $\int_a^x u(t)v(t)dt = \int_a^x u''v(t)dt - \int_a^x v''u(t)dt$   
 $\int_a^x u''v(t)dt - \int_a^x v''u(t)dt = u'v|_a^x - \int_a^x u'v' dt - uv'|_a^x + \int_a^x v'u' dt =$   
 $W_{u,v}(x) = \begin{vmatrix} v(x) & u(x) \\ v'(x) & u'(x) \end{vmatrix} = u'v(x) - v'u(x)$  ומכאן נקבל  $u'(x)v(x) - v'(x)u(x) = v'u(x)$  ולכן הראנו את מה שצריך להוכיח.

10. האם יתכן שהפונקציות

$$y_1 = x, y_2 = x^2, y_3 = x^3$$

הינן פתרונות של משוואה לא הומוגנית

$$y'' + p(x)y' + q(x)y = \frac{2x^3}{(x^2-x)^2}$$

כאשר נתון ש  $p(x)$  ו- $q(x)$  רציפות בישר הממשי, אם כן מצא את  $p(x)$  ו- $q(x)$ , אם לא נמק

• פתרון: נשים לב שניתן לכתוב את המשוואה כך  $y'' + p(x)y' + q(x)y = \frac{2x}{(x-1)^2}$   
 ולכן  $y_1 - y_2$  פיתרון של המשוואה ההומוגנית בקטע  $(-\infty, 1)$  וכך גם  $y_1 - y_3$   
 אך מכיון ששתי המשוואות מתאפסות ב-0 ואינן תלויות ליניארית נקבל סתירה לכך שהם פתרונות של המשוואה ההומוגנית בקטע.

11. יהיו פונקציות  $a(x)$  ו- $b(x)$  רציפות ב- $R$  ו- $a(x)$  זוגית ו- $b(x)$  אי זוגית הוכיחו כי פתרון של משוואה דיפ'

$$y'' + a(x)y' + b(x)y = 0$$

שמקיים את התנאי  $y'(0) = 0$  הוא פונקציה זוגית

• פתרון: נסמן ב  $h(x) := y(-x)$ , נראה ש  $h(x)$  הינו פיתרון של המשוואה ההומוגנית,

$h(x) := y(-x)$ ,  $h'(x) = -y'(-x)$ ,  $h''(x) = y''(-x)$ , כעת נציב זאת במשוואה ונקבל

$y''(-x) - a(x)y'(-x) + b(x)y(-x) = \leftarrow h''(x) + a(x)h'(x) + b(x)h(x) = 0$   
 $0 \leftarrow 0 = y''(-x) + a(-x)y'(-x) + b(-x)y(-x)$  ולכן  $h$  באמת פתרון של המשוואה, ומכיון ש  $y(0) = h(0)$  וגם  $y'(0) = -h'(0)$  ולכן  $y$  ו  $h$  פתרונות המקיימים את אותם תנאי התחלה ולכן לפי משפט הקיום והיחידות  $h=y$  ולכן  $y$  פונקציה זוגית.

12. תן תנאי עבור  $q(x)$  ו  $p(x)$  כך שעבור המשוואה

$$y'' + p(x)y' - q(x)y = 0$$

קיימים שני פתרונות בת"ל  $y_1, y_2$  כך ש

$$y_1(t)y_2(t) = 1$$

• פתרון: נתון  $y_2 = \frac{1}{y_1}$  נציב את  $y_2$  במשוואה

$$y_2'' = -\frac{y_1''(y_1)^2 - y_1'2y_1y_1'}{(y_1)^4} = \frac{-y_1''}{(y_1)^2} + \frac{2(y_1')^2}{(y_1)^3}$$

וגם  $y_2' = \frac{-y_1'}{(y_1)^2}$

$$\text{במשוואה ונקבל}$$

$$= \frac{-y_1''}{(y_1)^2} - p(x)\frac{y_1'}{(y_1)^2} + \frac{y_1}{(y_1)^2}q(x) + \frac{2(y_1')^2}{(y_1)^3} - \frac{2}{y_1}q(x)$$

$$\Leftrightarrow \frac{-y_1''}{(y_1)^2} + \frac{2(y_1')^2}{(y_1)^3} - p(x)\frac{y_1'}{(y_1)^2} + q(x)\frac{1}{y_1} =$$

$$\Leftrightarrow \left( \frac{-y_1''}{(y_1)^2} - p(x)\frac{y_1'}{(y_1)^2} + \frac{1}{y_1}q(x) = 0 \right)$$

$$(*) \frac{(y_1')^2}{(y_1)^2} = q(x) \leftarrow \frac{2(y_1')^2}{(y_1)^3} - \frac{2}{y_1}q(x) = 0$$

$$\leftarrow W_{y_1, y_2}(x) = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix} = y_1 \frac{-y_1'}{(y_1)^2} - \frac{y_1'}{y_1} = e^{-\int p(x)}$$

$$\text{כמו כן } 4q(x) = \frac{4(y_1')^2}{(y_1)^2} = e^{-2\int p(x)} \text{ (בעזרת *)}$$

$$\leftarrow 0 = 4q'(x) + 2p(x)4q(x) \leftarrow 4q'(x) = -2p(x)e^{-2\int p(x)}$$

$$0 = q'(x) + 2p(x)q(x) \text{ וזהו תנאי מספיק}$$